

navel robotics

Sozialer Roboter mit
künstlicher sozialer Intelligenz

Claude Toussaint



Klassische Roboter
sollen dem Menschen
mechanische Arbeiten
abnehmen.



Staubsaugerroboter



Industrieroboter

Soziale Roboter
sollen eine **Beziehung**
zu Menschen aufbauen und
sozio-emotional interagieren.



Roboter Paro



Roboter Pepper

Soziale Intelligenz

Fähigkeit, andere zu verstehen
sowie sich ihnen gegenüber
situationsangemessen und
klug zu verhalten.

Edward Thorndike (Psychologe)

Soziale Intelligenz

Daniel Goleman

Fähigkeiten

Wahrnehmung

Handlung

Primäre Empathie

Synchronie

Zugewandtheit

Selbstdarstellung

Empathische Genauigkeit

Einflussnahme

Soziale Kognition

Fürsorglichkeit

Verkörperlichung der KI für soziale Wahrnehmung und sozialer Ausdruck

GEFÖRDERT VOM



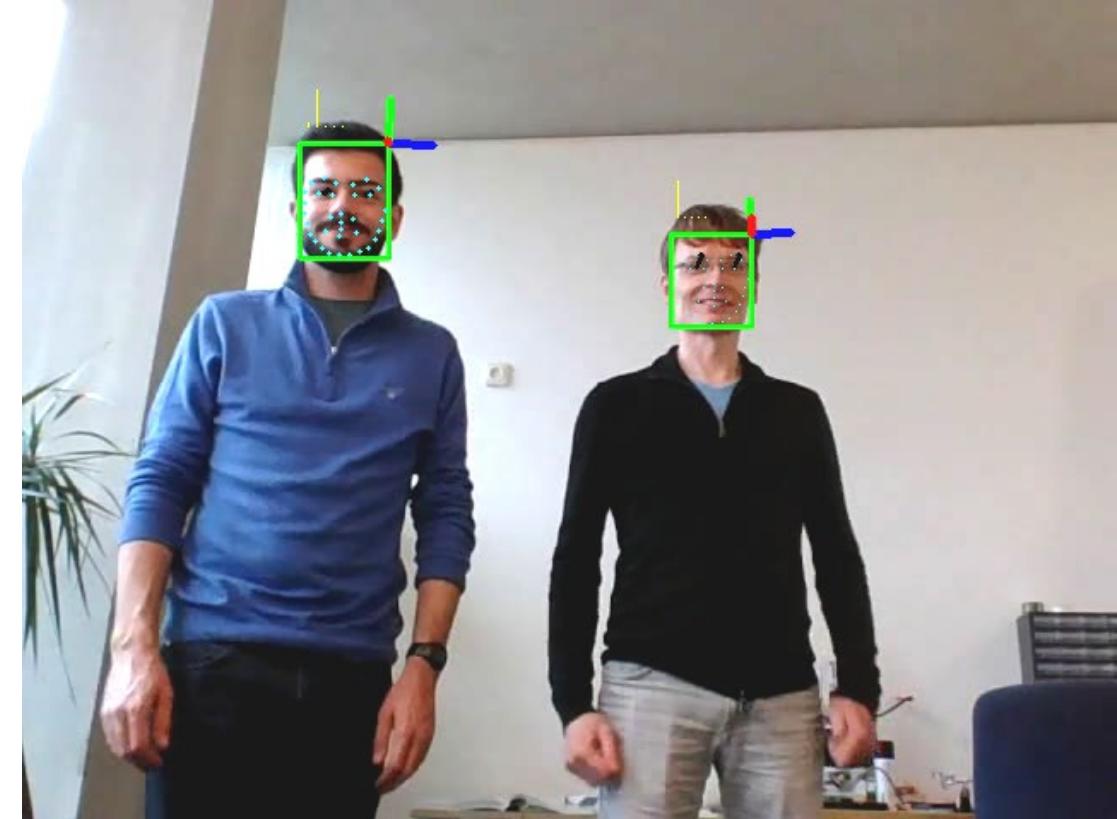
Bundesministerium
für Bildung
und Forschung



Wahrnehmung sozialer Signale durch KI auf dem Roboter



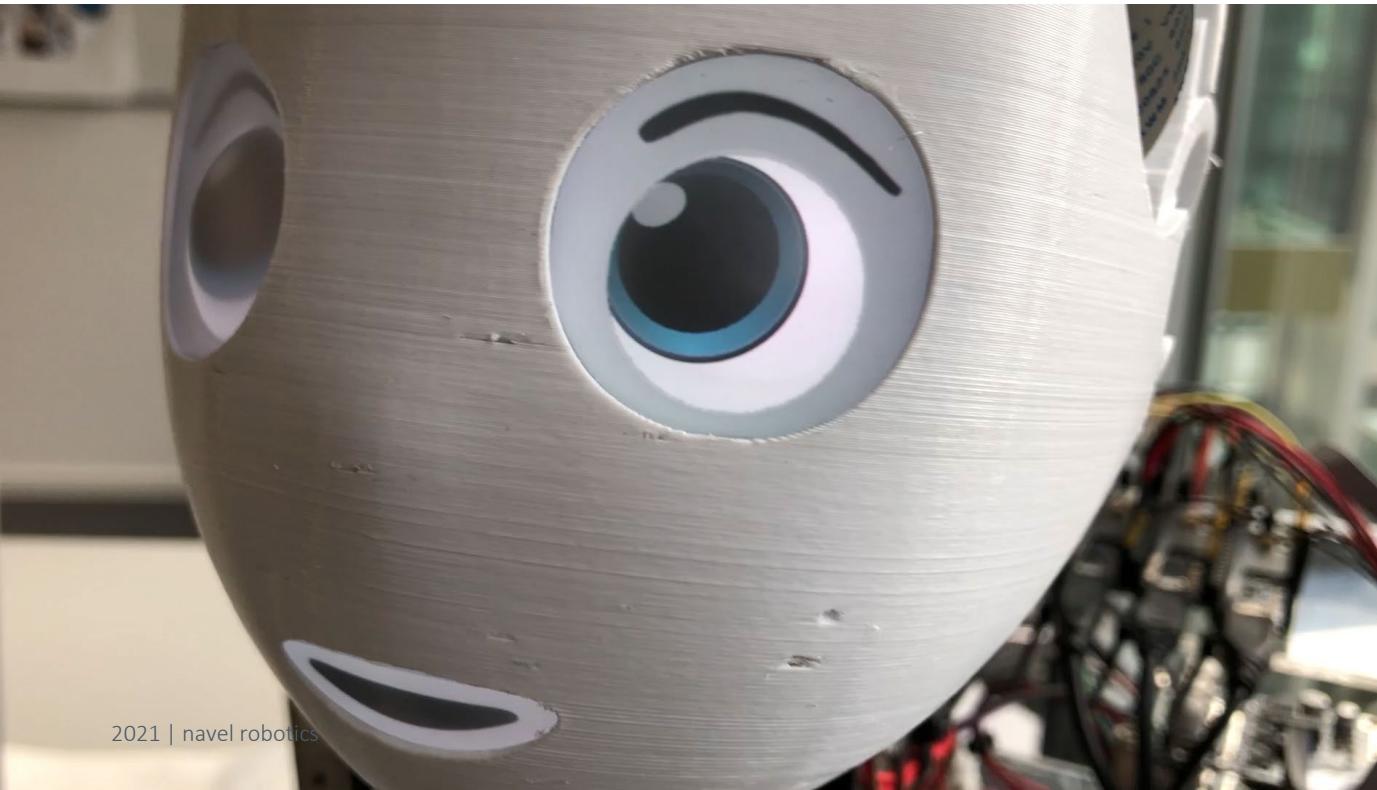
Datenschutz
Geschwindigkeit



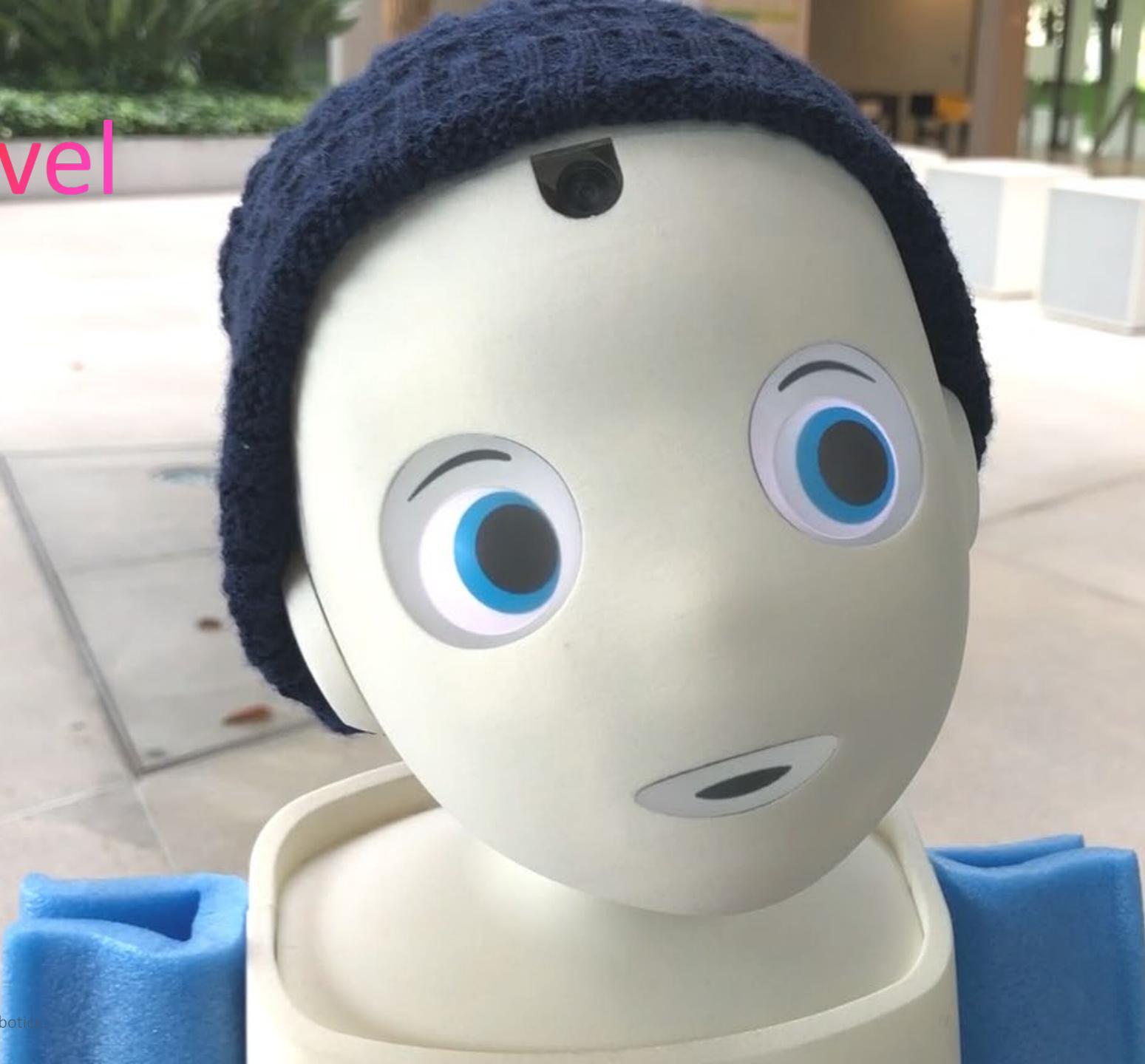
Nonverbale Kommunikation

expressive Mimik

Blickkontakt



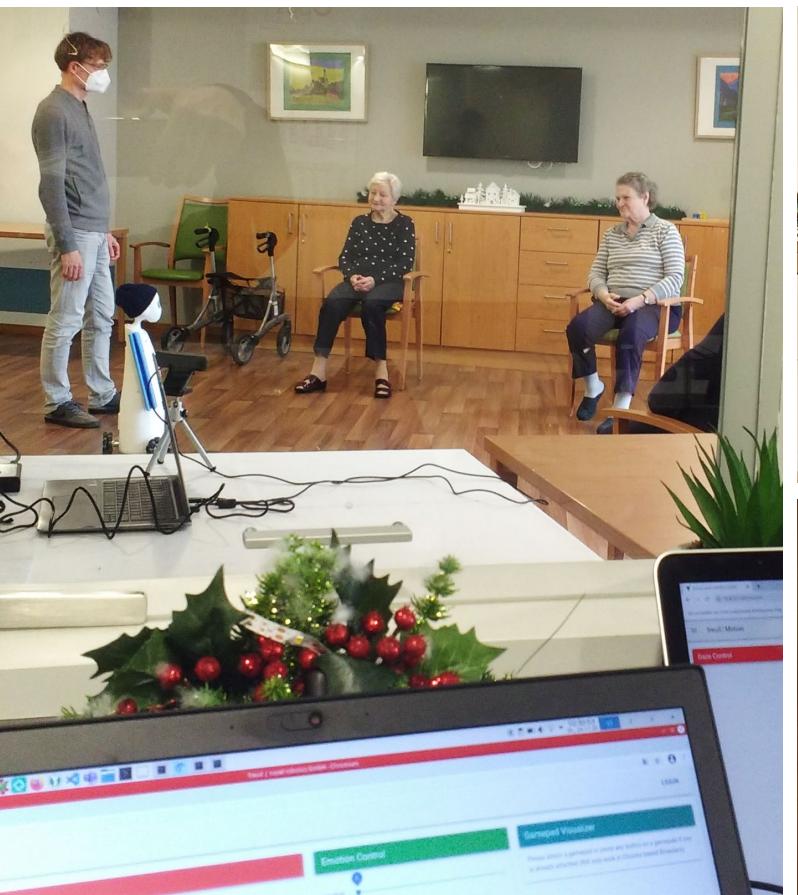
navel



Nonverbaler
und verbaler
Dialog
durch KI

Feld Tests

Im Pflegeheimen und Kinderkliniken



Geplanter Pilot im Pflegeheim

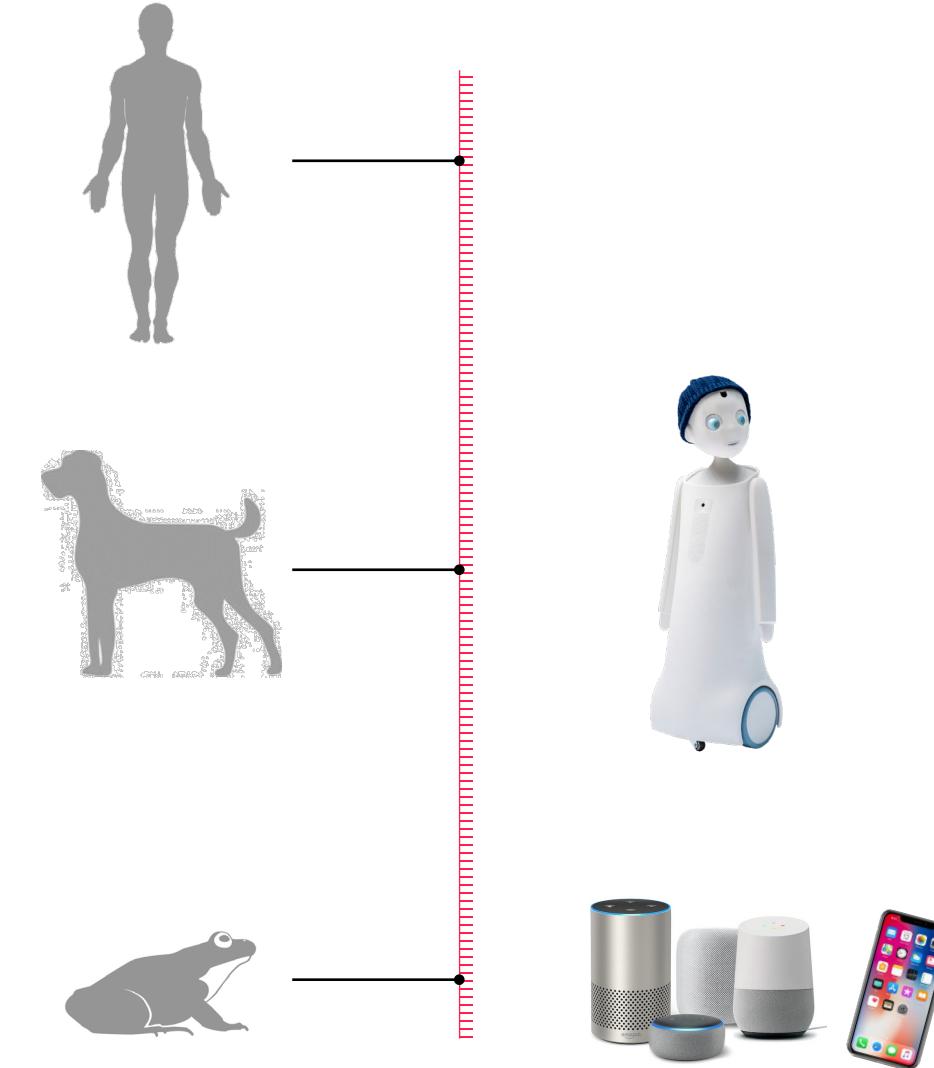


Geplante autonome Funktionen

- Begrüßung mit Namen
- Ansprechen allein sitzender Person
- Erkundigung nach dem Wohlbefinden
- Information über das Mittagsmenü
- Erinnern an Veranstaltungen
- Quizz und andere Spiele
- Erkennen einer am Boden liegenden Person und Hilferuf
- Interventionen aus der Positiven Psychologie

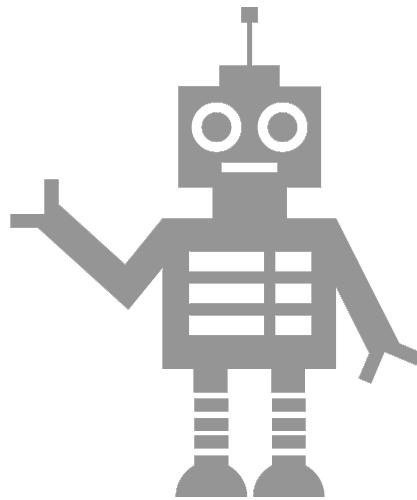


Grad von sozialer Intelligenz



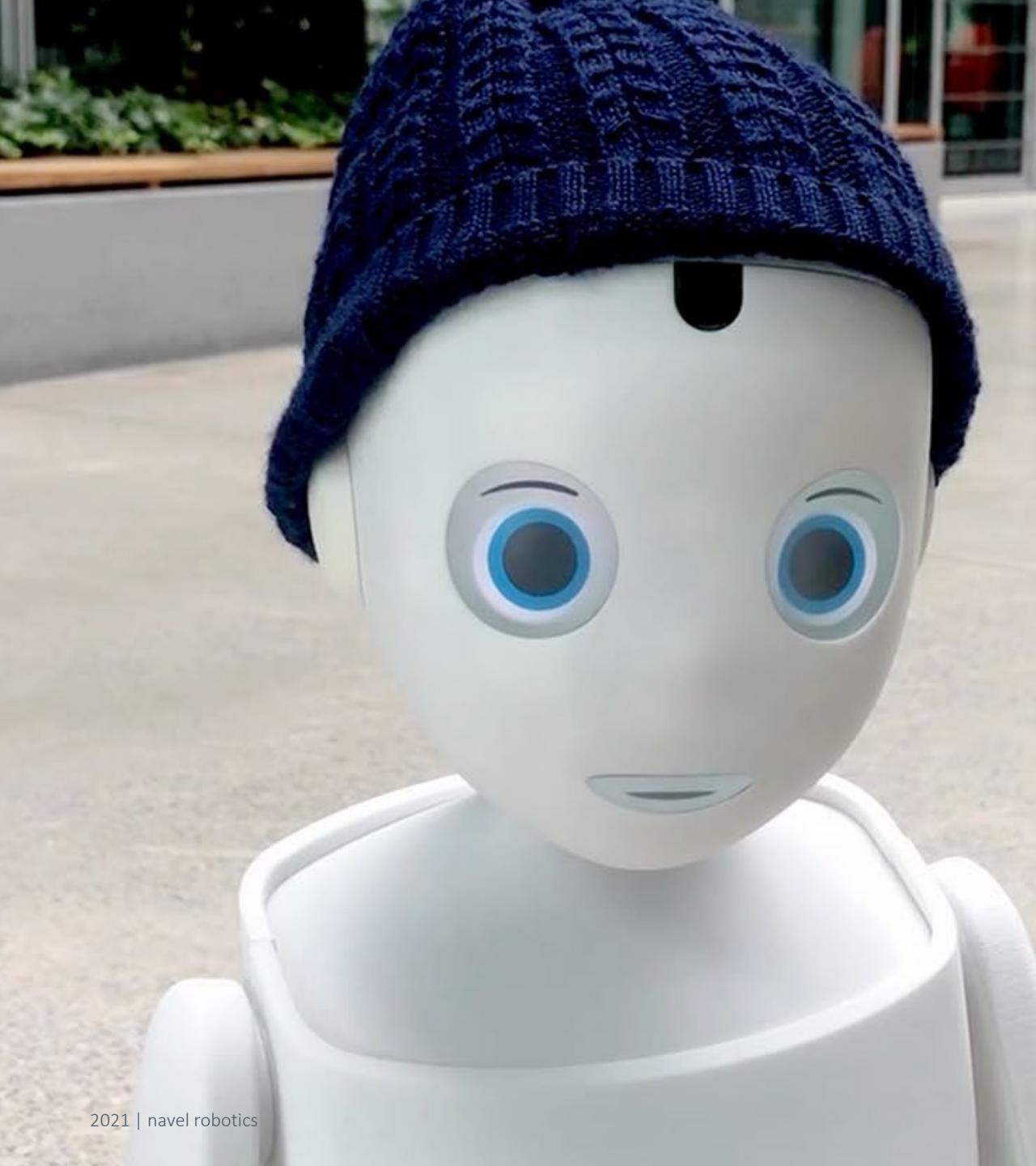
Soziale Superkräfte von sozialen Robotern

Prof. Marc Hassenzahl



Keine Verurteilung
Unendliche Geduld
Immer aufmerksam
Nie enttäuscht
Kein Dank nötig





navel

die Roboterfigur mit
sozialer Intelligenz